

# 國立聯合大學第七任校長候選人資料表

## 一、個人基本資料

姓名	侯 帝 光	性別	<input checked="" type="checkbox"/> 男 <input type="checkbox"/> 女	出生年月日 (須民國 48年8月2日 以後出生)	57年	
國籍	<input checked="" type="checkbox"/> 本國籍      國民身分證統一編號： <input type="checkbox"/> 外國籍      護照號碼： 國名：					
通訊 資料	通訊地址： 電 話：(公) _____ (宅) _____ 行動電話： _____ 傳真： _____ 電子郵件信箱： _____					
教授 證書 (無者免填)	字號：教字第 _____ 號      起資年月：104年2月					
現 職	服務機關名稱(全銜)	專任或兼任	現職(職級)	到職年月日		
	國立聯合大學機械工程學系	專任	教授	95年8月1日		
大 學 以 上 學 歷	學 校 名 稱(全銜)	院系所名稱 (全銜)	論文指導者 (大學以下免填)	學位 名稱	領受學位 年月	
	國立清華大學	動力機械 工程學系	陳榮順	博士	92年6月	
	國立清華大學	動力機械 工程學系	葉莒	碩士	82年6月	
	中原大學	機械工程 學系		學士	80年6月	
經 歷	服務機關名稱(全銜)	專任或兼任 (含兼職)	職稱(職級)	任職起迄年月		
	國立聯合大學副校長室	兼任	副校長	(1)111年8月至今 (2)106年2月至 108年2月		
	國立聯合大學校務研究室	兼任	主任	(1)111年8月至今 (2)107年3至7月		
	國立聯合大學機械工程學系	兼任	系主任	109年8月至 112年7月		
	國立聯合大學理工學院	兼任	代理院長	107年7月至 108年1月		

國立聯合大學學務處	兼任	學務長	105年8月至 108年2月
財團法人新北市 食道疾病教育基金會	兼職	董事	112年7月至今
財團法人自行車暨 健康科技工業研究發展中心	兼職	董事	111年10月至今

具備 之資 格條 件	<p>大學校長任用資格，應同時具備教育人員任用條例第10條第1項第1款各目資格之一及第2款資格，或具同條例第10條之1之資格，並符合本校第七任校長遴選委員會遴選作業細則第7條規定。</p> <p>◎請勾選符合之選項，並請檢附相關證明文件：</p> <p><b>一、符合第10條第1項第1款各目資格之一：(第1日至第3目請擇一勾選)</b></p> <p><input type="checkbox"/> 第1目：中央研究院院士。</p> <p><input checked="" type="checkbox"/> 第2目：教授。</p> <p><input type="checkbox"/> 第3目：曾任相當教授之教學、學術研究工作。 第3目需符合教育人員任用條例施行細則第13-1條第3項各款條件之一，或第4項之條件：<b>(勾選第3目者，務請擇一勾選以下選項)</b></p> <p><input type="checkbox"/> 依專科以上學校兼任教師聘任辦法擔任兼任教授、依大學聘任專業技術人員擔任教學辦法擔任專任或兼任教授級專業技術人員、依大學研究人員聘任辦法擔任研究員。(第3項第1款)</p> <p><input type="checkbox"/> 曾任專科以上學校講座教授或榮(名)譽教授，具博士學位或其同等學歷證書後，曾從事相關之教學或研究工作8年以上，有創作、發明或重要專門著作，在教學、學術研究上有重要貢獻。(第3項第2款)</p> <p><input type="checkbox"/> 曾任公立學術研究機構研究人員或研究技術人員、財團法人或行政法人研究組織研究人員或公民營事業機構研發部門研發人員，具博士學位或其同等學歷證書後，曾從事相關之教學或研究工作8年以上，有創作、發明或重要專門著作，在教學、學術研究上有重要貢獻。(第3項第3款)</p> <p><input type="checkbox"/> 本細則108年8月1日修正施行前，已依本條例第10條所定曾任相當教授之教學、學術研究工作資格擔任大學校長者，具有大學校長之聘任資格。(第4項)</p> <p><b>二、符合第10條第1項第2款資格：</b> 大學校長應曾任學校、政府機關(構)或其他公民營事業機構之主管職務合計3年以上。 教育人員任用條例施行細則第13條，所稱曾任學校、政府機關(構)或其他公民營事業機構之主管職務，指符合下列條件之一：<b>(務請勾選以下選項)</b></p> <p><input checked="" type="checkbox"/> 曾任專科以上學校組織法規所定一級單位主管以上之職務。</p> <p><input type="checkbox"/> 曾任中央研究院組織法規所定一級單位主管以上之職務。</p> <p><input type="checkbox"/> 曾任政府機關(構)或公營事業機構薦任第9職等或相當薦任第9職等以上之主管職務。</p> <p><input type="checkbox"/> 曾任下列民營事業機構主管職務之一：</p> <p>(一)在主管機關登記有案，其實收資本額在新臺幣八千萬元以上，並依其組織架構所列一級單位主管以上之職務。</p> <p>(二)在主管機關登記有案，且符合衛生主管機關所定綜合醫院設置標準之醫院，並依其組織架構所列一級單位主管以上之職務。</p> <p><b>三、<input type="checkbox"/>教育人員任用條例100年11月15日修正之條文施行前曾任或現任同級學校校長，或符合修正前大學校長聘任資格者。(教育人員任用條例第10條之1)</b></p>
---------------------	---

註：1.請檢附下列證明文件：(如為外國文件，請附中譯本並公證)

(1)最高學歷學位證書影本(國外學歷學位證書應經駐外單位驗證)。

(2)中央研究院院士或教授或曾任相當教授之教學、學術研究工作證明或擔任同級學校校長證

明影本。

- (3)曾任**主管職務**及**各項經歷**證明文件影本。
- 2.以上各項資格與年資之計算，採認核計至本案收件截止日(113年2月16日)為止。
- 3.候選人務必就表內「具備之資格條件」勾選，遴委會將依候選人勾選項目進行資格審查。
- 4.【**兼職**】本案收件截止日前3年內(即110年2月16日以後)如有下列兼職，請務必填列：**(1)營利事業機構職務、(2)財團法人董、監事或其他執行業務之重要職務、(3)其他重要職務。**
- 5.本表若不敷使用，請以 A4 紙張自行延伸。

## 二、著作(含學位論文)、作品及發明目錄

### 1、學位論文

- [1] 侯帝光，2003，幾何尺寸對微小製造雙層結構之應力引發彎曲的影響，國立清華大學／動力機械工程學系／91／博士／工程學門／機械工程學類，指導教授:陳榮順。
- [2] 侯帝光，1993，汽車急速調頭特技駕駛之運動模擬與分析，國立清華大學／動力機械工程學系／81／碩士／工程學門／機械工程學類，指導教授:葉莒。

### 2、期刊論文

- [1] Quoc-Hung Phan, Van-Tung Nguyen, Chi-Hsiang Lien, The-Phong Duong, Max Ti-Kuang Hou, Ngoc-Bich Le, 2023, "Classification of Tomato Fruit Using Yolov5 and Convolutional Neural Network Models," Plant, Vol. 12 (4), 790.
- [2] Jia-Rong Xiao, Pei-Che Chung, Hung-Yi Wu, Quoc-Hung Phan, Jer-Liang Andrew Yeh and Max Ti-Kuang Hou, 2021, "Detection of Strawberry Diseases Using a Convolutional Neural Network," Plant, Vol. 10 (1), 31.
- [3] C.-L. Hsu, A. Kumar, K. Kashyap, Max T. Hou, J. Andrew Yeh, 2017, "Street nanotexturing of n-GaN for enhancing light extraction in GaN LEDs," Micro & Nano Letters, Vol. 12 (7), pp. 450-2.
- [4] C.-L. Hsu, A. Kumar, K. Kashyap, Max T. Hou, J. Andrew Yeh, 2016, "High-strength nanostructured black-silicon wafer for photovoltaic applications," Micro & Nano Letters, Vol. 11 (12), pp. 900-3.
- [5] A. Kumar, K. Kashyap, Max T. Hou, J. Andrew Yeh, 2016, "Strength Improvement of Glass Substrates by Using Surface Nanostructures," Nanoscale Research Letters, Vol. 11 (1), 256.
- [6] Pei-Wen Yang, I-Jen Hsu, Chun-Wei Chang, Yu-Chia Wang, Ching-Yueh Hsieh, Kuan-Hui Shih, Li-Fan Wong, Nai-Yu Shih, Min-Shu Hsieh, Max Ti-Kuang Hou & Jang-Ming Lee, 2016, "Visible-absorption spectroscopy as a biomarker to predict treatment response and prognosis of surgically resected esophageal cancer," Scientific Reports, Vol. 6, 33414.
- [7] A. Kumar, K. Kashyap, Max T. Hou, J. Andrew Yeh, 2016, "Mechanical Strength and Broadband Transparency Improvement of Glass Wafers via Surface Nanostructures," Sensors, Vol. 16 (6), 902.
- [8] Yu-Kai Lin, Chun-Wei Chang, Max T. Hou, I-Jen Hsu, 2016, "Vibration-immune high-sensitivity profilometer with the technique of composite interferometer," Applied Optics.
- [9] Kunal Kashyap, Long-Chia Zheng, Dong-Yan Lai, Max T. Hou, J. Andrew Yeh, 2015, "Rollable Silicon IC Wafers Achieved by Backside Nanotexturing," IEEE Electron Device Letters, Vol. 36 (8), pp. 548-56.
- [10] Kunal Kashyap, Amarendra Kumar, Chuan-Torng Huang, Yu-Yun Lin, Max T. Hou & J. Andrew Yeh, 2015, "Elimination of strength degrading effects caused by surface microdefect: A prevention achieved by silicon nanotexturing to avoid catastrophic brittle fracture," Scientific Reports, Vol. 5, 10869.
- [11] K.-W. Liao, Max T. Hou, H. Fujita, J. A. Yeh, 2015, "Liquid-based tactile sensing array with adjustable sensing range and sensitivity by using dielectric liquid," Sensors and Actuators: A, Vol. 231, pp. 15-20.
- [12] Max T. Hou, M.-X. Huang and C.-M. Chang, 2014, "Nested folded-beam suspensions with low longitudinal stiffness for comb-drive actuators," J. of Micromechanics and Microengineering, Vol. 24, 125022.
- [13] 許怡仁、張群偉、林鈺凱、侯帝光，2015，利用複合式干涉儀技術之表面3D形貌顯微鏡，科儀新知，204期，24-34頁。
- [14] K. Kashyap, A. Kumar, Max T. Hou and J. Andrew Yeh, 2015, "Sidewall Nanotexturing for High Rupture Strength of Silicon Solar Cells," J. Microelectromechanical Systems, Vol. 24

- (1), pp. 7-9.
- [15] Chun-Wei Chang, Max T. Hou and I-Jen Hsu, 2013, "High-sensitivity dynamical profilometry with a fiber-based composite interferometer," *Optics Letters*, Vol. 38, pp. 2434-2436.
- [16] Y.-S. Lu, C.-H. Hsieh, S. Gwo, Max T. Hou, J.-S. Yao and J. A. Yeh, 2012, "An investigation of the Young's modulus of single-crystalline wurtzite indium nitride using an atomic force microscopy based micromechanical bending test," *Applied Physics Letters*, Vol. 101, 221906.
- [17] C.-M. Chang, S.-Y. Wang, R. Chen, J. A. Yeh and Max T. Hou, 2012, "A Comb-Drive Actuator Driven by Capacitively-Coupled-Power," *Sensors*, Vol. 12, pp. 10881-9.
- [18] Y.-H. Guu, C.-S. Deng, Max T. Hou, C.-H. Hsu and K.-S. Tseng, 2012, "Optimization of machining parameters for stress concentration in micro drilling of titanium alloy", *Materials and Manufacturing Processes*, Vol. 27, pp. 207-213.
- [19] 張超閔、王紹宇、侯帝光，2012，利用耦合電容法進行驅動之梳狀靜電致動器，*先進工程學刊*，7卷4期，187-191頁。
- [20] C.-M. Chang, Y.-C. Chen, C.-F. Fong, Y.-H. Guu, R. Chen, J. A. Yeh and Max T. Hou, 2011, "Sacrificial bridges for MEMS fabrication," *J. of Micromechanics and Microengineering*, Vol. 21, 095012.
- [21] C.-Y. Kao, C.-W. Chang, K. Locharoenrat, C.-M. Chang, Max T. Hou and I-Jen Hsu, 2011, "Compact Optical Delay Line for Long-range Scanning," *Optics Communications*, Vol. 284, pp. 4243-4247.
- [22] C.-N. Chen, C.-T. Huang, C.-L. Chao, Max T. Hou, W.-C. Hsu and J. A. Yeh, 2011, "Strengthening for Sc-Si solar cells by surface modification with nanowires," *J. Microelectromechanical Systems*, Vol. 20, pp. 549-551.
- [23] Y.-C. Chen, Ian C.-M. Chang, R. Chen, Max T. Hou, H. Toshiyoshi and H. Fujita, 2011, "On the symmetry of electric fields exerting on interdigitated structures: Quas equivalent circuit model and experiment," *J. of Micromechanics and Microengineering*, Vol. 21, 045026.
- [24] J. Hsu, R. Chen and Max T. Hou, 2011, "A high-resolution microfabricated Vernier-type displacement sensor using suspended gate FETs," *J. of Micro/ Nanolithography, MEMS, and MOEMS*, Vol. 10, 011502.
- [25] Y.-L. Liang, Y.-P. Huang, Y.-S. Lu, Max T. Hou and J. A. Yeh, 2010, "Cell rotation using optoelectronic tweezers," *Biomicrofluidics*, Vol. 4, 043003.
- [26] G.-L. Jiang, Y.-H. Guu, C.-N. Lu, P.-K. Li, H.-M. Shen, L.-S. Lee, J. A. Yeh and Max T. Hou, 2010, "Development of rolling magnetic microrobots," *J. of Micromechanics and Microengineering*, Vol. 20, 085042.
- [27] Max T. Hou, H.-M. Shen, G.-L. Jiang, C.-N. Lu, I-J. Hsu and J. A. Yeh, 2010, "A rolling locomotion method for untethered magnetic microrobots," *Applied Physics Letters*, Vol. 96, 024102.
- [28] Hsiu-I Hsu, Chun-Wei Chang, Max T.-K. Hou, and I-Jen Hsu, 2009, "High-resolution imaging of biological cell with fiber-based composite interferometer," *Proceedings of SPIE*, Vol. 7182, pp. 71821V-1-8.
- [29] Max T.-K. Hou, J.-Y. Huang, S.-S. Jiang and J. A. Yeh, 2008, "In-plane rotary comb-drive actuator for a variable optical attenuator," *J. of Micro/ Nanolithography, MEMS, and MOEMS*, Vol. 7, pp. 043015-1-6.
- [30] Y.-C. Chen, Ian C.-M. Chang, R. Chen and Max T.-K. Hou, 2008, "On the side instability of comb-fingers in MEMS electrostatic devices," *Sensors and Actuators: A*, Vol. 148, pp. 201-10.
- [31] Y.-H. Guu and Max T.-K. Hou, 2007, "Effect of machining parameters on surface textures in EDM of Fe-Mn-Al alloy," *Materials Science and Engineering A.*, Vol. 466, pp. 61-67.
- [32] Max T.-K. Hou, G. K.-W. Huang, J.-Y. Huang, K.-M. Liao, R. Chen and J. A. Yeh, 2006, "Extending Displacements of Comb Drive Actuators by Adding Secondary Comb Electrodes," *J. of Micromechanics and Microengineering*, Vol. 16, No. 4, pp. 684-91.
- [33] C.-Y. Kao, Ian C.-M. Chang, Max T.-K. Hou and I-J. Hsu, 2006, "All reflective optical delay line for real-time optical coherence tomography," *Proceedings of SPIE*, Vol. 6343, pp.

634301-1-8.

- [34] Y.-C. Chen, Max T.-K. Hou, R. Chen, 2006, "On the out-of-plane deformation of freestanding micro-rings," Proceedings of SPIE, Vol. 6109, pp. 61090K.1-9.
- [35] T.-W. Lin, Max T.-K. Hou and R. Chen, 2006, "A MEMS Position Encoder for Comb-Drive Actuators Using Suspended Gate Field-Effect Transistors," J. of Key Engineering Materials, Vols. 326-328, pp. 1379-82.
- [36] C.-H. Lin, Max T.-K. Hou, and D.-C. Wen, 2006, "193 Excimer Laser Machined Electromagnetic Optical Scanning Mirror for a Laser Projection Display," Material Science Forum, Vols. 505-507, pp. 601-606.
- [37] Max T.-K. Hou and R. Chen, 2004, "A New Residual Stress Measurement Method Using Ultra-Wide Micromachined Bilayer Cantilevers," J. of Micromechanics and Microengineering, Vol. 14, No. 4, pp. 490-496.
- [38] Max T.-K. Hou and R. Chen, 2004, "A Novel Method for Measuring Poisson's Ratio of Thin Film Using Micromachined Bilayer Cantilevers," J. of Mechanics, Vol. 20, No. 2, pp. 35-40.
- [39] Max T.-K. Hou, K.-M. Liao, H.-Z. Yeh, B.-W. Cheng, P.-Y. Hong and R. Chen, 2003, "Fabrication of Micromachined Focusing Mirrors with Seamless Reflective Surface," Proceedings of SPIE, Vol. 4983, pp. 359-366, 2003.
- [40] Max T.-K. Hou and R. Chen, 2003, "Effect of Width on the Stress-induced Bending of Micromachined Bilayer Cantilevers," J. of Micromechanics and Microengineering, Vol. 13, No. 1, pp. 141-148.
- [41] Max T.-K. Hou, P.-Y. Hong and R. Chen, 2001, "Shape Analysis of Cylindrical Micromirrors for Angular Focusing," Proceedings of SPIE, Vol. 4593, pp. 128-136, 2001.
- [42] E. C. Yeh, D. G. Hou and J.-C. Hsu, 1996, "Computer Simulation Analysis of Automobiles in Acrobatic Sharp Turning," The Chinese J. of Mechanics, Vol. 12, No. 3, pp. 329-338.

### 3、國際研討會論文

- [1] Jun-Wei Xu, Tsung-Ying Tsai and Max T. Hou, 2019, "Innovative Infill Structure with NPR for FDM Parts," 2019 International Conference on Mechatronic, Automobile, and Environmental Engineering, Shizuoka, Japan, 2019/7/5-7.
- [2] Guan-Sheng Li, Shan-Qun Tang, Chien-Wan Hong, and Max Ti-Kuang Hou, 2013, "Design and Fabrication of a Magnetic Microrobot with Three-Dimensional Mobility," The 12th International Conference on Automation Technology (Automation 2013), Tainan, Taiwan, 1-3, November, 2013.
- [3] K. K. Liao, M. T. Hou and J. A. Yeh, 2013, "A dielectric liquid-based capacitive tactile sensor for normal and shear force sensing," Solid-State Sensors, Actuators and Microsystems, (Transducers' 13), Barcelona, Spain, 16-20, June, 2013.
- [4] K. K. Liao, Y.-W. Huang, M. T. Hou and J. A. Yeh, 2012, "A Dielectric Liquid Based Capacitive Tactile Sensor for Humanoid Robots," The International Conference on Networked Sensing Systems (INSS 2012), Antwerp, Belgium, 11-14, June, 2012.
- [5] T.-D. Chiang, C.-F. Fong, G.-L. Jiang, C.-W. Hong, H.-C. Liu and Max T. Hou, 2011, "Walking of a magnetically bipedal microrobot," Transducers' 11, Beijing, China, 5-9, June, 2011.
- [6] Y. Li, Y. Chen, I. Chang, R. Chen and Max T. Hou, 2011, "A hybrid vertical comb-drive actuator supported by flexible PDMS springs," Transducers' 11, Beijing, China, 5-9, June, 2011.
- [7] P.-K. Li, C.-N. Lu, T.-C. Chen, and Max T. Hou, 2010, "The flight of microrobots," 5th Asia-Pacific Conference on Transducers and Micro-Nano Technology, Perth, Australia, 6-9, July, 2010.
- [8] J. Hsu, R. Chen and Max T. Hou, 2010, "A High-Resolution Microfabricated Vernier-Type Displacement Sensor Using Suspended Gate FETs", 5th Asia-Pacific Conference on Transducers and Micro-Nano Technology, Perth, Australia, 6-9, July, 2010.
- [9] Y. Chen, I. Chang, R. Chen and Max T. Hou, 2010, "Side Instability Of Comb-Fingers:

- Theory And Experiment Verifications”, 5th Asia-Pacific Conference on Transducers and Micro-Nano Technology, Perth, Australia, 6-9, July, 2010.
- [10] Max T.-K. Hou, H.-M. Shen, C.-N. Lu, I.-J. Hsu, and J. A. Yeh, 2009, “A Miniature Railway Vehicle for Sensor-Carrying,” 2009 JSME-IIP/ASME-ISPS Joint Conference on Micromechatronics for Information and Precision Equipment (MIPE 2009), Ibaraki, Japan, 17-20, June, 2009.
- [11] Max T.-K. Hou, H.-M. Shen, C.-N. Lu, and I.-J. Hsu, 2009, “Design and Fabrication of a Miniature Railway Vehicle,” World Congress on Science, Engineering and Technology 2009, Hong Kong, China, 23-25, March, 2009.
- [12] Y. C. Chen, Ian C.-M. Chang, R. Chen and Max T.-K. Hou, 2008, “Modeling and Stability Analysis of Comb-Fingers in MEMS Electrostatic Actuators,” The 2008 ASME International Design Engineering Technical Conferences (IDETC) and Computers and Information in Engineering Conference (CIE), New York, USA, 3-6 August, 2008.
- [13] Y. C. Chen, Ian C.-M. Chang, Max T.-K. Hou, and R. Chen, 2008, “Analytical Modeling and Analyses on Side Instability of Comb-Finger,” Asia-Pacific Conference on Transducers and Micro-Nano Technology 2008, Tainan, Taiwan, 22-25 June, 2008.
- [14] J.-L. Yang, H.-C. Liu, Y.-H. Guu and Max T.-K. Hou, 2007, “Design and Fabrication of 2D Electromagnetic Optical Scanning Mirrors,” Automation 2007, Taipei, Taiwan, 13-15 June, 2007.
- [15] T. Lin, Max T.-K. Hou and R. Chen, 2006, “Displacement Sensing for Comb-drive Actuators Using Suspended Gate Field Effect Transistors,” The International Conference on Experimental Mechanics 2006, Hyatt Regency Jeju, Korea, 27-29 September, 2006.
- [16] T. W. Lin, Max T. K. Hou and R. Chen, 2006, “Large Displacement Sensing for Comb-drive Actuators Using Suspended Gate Field Effect Transistor,” Asia-Pacific Conference of Transducers and Micro-Nano Technology (APCOT2006), Singapore, June 25-28, 2006.
- [17] Ian C.-M. Chang, Max T.-K. Hou, Y.-C. Chen and R. Chen, 2006, “Study on the side pull-in of the side comb-drive fingers,” ISMNT-2, Hsinchu, Taiwan, 29-31 March, 2006.
- [18] C.-H. Lin, Max T.-K. Hou, and D.-C. Wen, 2005, “193 Excimer Laser Machined Electromagnetic Optical Scanning Mirror for a Laser Projection Display,” 2005 International Conference on Advanced Manufacture, Taipei, Taiwan, 28 November - 2 December, 2005.
- [19] C.-H. Lin, Max T.-K. Hou, I.-J. Hsu and D.-C. Wen, 2005, “A Linearly Optical Scanning Mirror for Real-Time Imaging of Optical Coherence Tomography,” IEEE/LEOS Int. Conf. Optical MEMS, Oulu, Finland, 1-4 August, 2005.
- [20] Max T.-K. Hou, K.-M. Liao, H.-Z. Yeh, P.-Y. Hong and R. Chen, 2002, “Design and Fabrication of Surface-Micromachined Spherical Mirrors,” IEEE/LEOS Int. Conf. Optical MEMS, Lugano, Switzerland, 2002.

#### 4、國內研討會論文

- [1] 徐皓哲、唐維佑、邱文濤、王紹宇、侯帝光，2023，繫留無人機之設計應用於窗戶清理，中國機械工程學會第四十屆全國學術研討會，台灣
- [2] 李易達、林立哲、矯郁本、張芳瑜、侯帝光，2023，繫留無人機之設計與改裝，中國機械工程學會第四十屆全國學術研討會，台灣
- [3] 吳昆霖、侯帝光，2023，小型自動化農業機器人之戶外研究，中國機械工程學會第四十屆全國學術研討會，台灣
- [4] 鄭瀟、黃承彬、彭毓霖、侯帝光，2011，銑削加工製造梳狀微致動器之可行性分析，中國機械工程學會第二十八屆全國學術研討會，台灣
- [5] 李冠陞、馮建富、江冠霖、侯帝光，2011，雙足步行微型機器人，中國機械工程學會第二十八屆全國學術研討會，台灣
- [6] 黃承彬、鄭瀟、馮建富、彭毓霖、侯帝光，2011，微型物體超音波夾具，第十五屆奈米工程暨微系統技術研討會，台灣

- [7] 鄭瀟、黃承彬、彭毓霖、侯帝光，2010，利用飛秒雷射製作具自我對準特性之高分子微掃描鏡，第十四屆奈米工程暨微系統技術研討會，台灣
- [8] 李培誥、邱仕堂、鄧琴書、侯帝光，2009，氣流懸浮微型機器人之設計，中國機械工程學會第二十六屆全國學術研討會，台灣
- [9] 沈慧眉、呂強尼、侯帝光，2009，以飛秒雷射製作 PMMA 微掃描鏡與力學特性分析，中華民國第三十三屆全國力學會議，台灣
- [10] 沈慧眉、古運宏、侯帝光，2008，利用微熱壓製作 PMMA 微掃描鏡之製程設計與分析，中國機械工程學會第二十五屆全國學術研討會，台灣
- [11] 林家戊、侯帝光，2008，以超音波時差定位方式進行車跟車動作之設計與實做，2008 精密機械與製造科技研討會，台灣
- [12] 連啟翔、古運宏、侯帝光，2007，拋光參數對 STN-LCD 光學玻璃基板表面特性影響之研究，2007 年精密機械與製造技術研討會，台灣
- [13] 連啟翔、古運宏、侯帝光，2007，利用 SU8 設計與製作之微掃描鏡，中國機械工程學會第二十四屆全國學術研討會，台灣
- [14] 謝志華、楊景龍、李桓慶、謝宏榮、侯帝光，2006，雷射二維掃描器之設計，2006 機光電技術與應用研討會，台北
- [15] 楊景龍、謝志華、李桓慶、謝宏榮、侯帝光，2006，電磁式微掃描器應用於雷射投影顯示器，中國機械工程學會第二十三屆全國學術研討會論文集，台南
- [16] 黃建堯、梁嘉顯、陳峰志、侯帝光、徐瑞坤，2006，以線切割放電加工法製作微型振鏡，第四屆精密機械與製造技術研討會，墾丁
- [17] 侯帝光、黃國璋、黃菁儀、廖克敏、陳榮順、葉哲良，2005，串聯電極之大位移梳狀靜電致動器，第九屆奈米工程暨微系統技術研討會，台南
- [18] 黃國璋、陳榮順、侯帝光，2005，串聯電極順序驅動之大位移梳狀靜電致動器之控制，中國機械工程學會第二十二屆全國學術研討會，中壢
- [19] 林家漢、侯帝光，2005，吸管穿刺薄膜之力學分析，2005 精密機械與製造技術研討會，墾丁
- [20] 梁嘉顯、侯帝光、傅同龍、謝哲偉、周曉宇，2005，以 193nm 準分子雷射製作之電磁式光學振鏡，2005 精密機械與製造技術研討會，墾丁
- [21] 梁嘉顯、侯帝光，2004，以 193nm 準分子雷射加工高分子材料微結構之準直度探討，台灣光電科技研討會暨國科會光電學門研究成果發表會，中壢
- [22] 侯帝光，2004，串聯電極順序驅動之大位移梳狀靜電致動器的設計，第八屆奈米系統科技研討會，台灣，新竹
- [23] 陳揚哲、侯帝光、陳榮順，2004，微環形殘餘應力感測器出平面挫曲變形與拉伸應力感測之研究，中華民國第二十八屆全國力學會議，台灣，台北
- [24] 張超閔、侯帝光，2004，PMMA 材質梳狀靜電致動器之力學特性預測，中華民國第二十八屆全國力學會議，台灣，台北
- [25] Max T.-K. Hou and Rongshun Chen, 2003, "A Novel Method for Determining Poisson's Ratio of Thin Film Materials Using Ultra-Wide Micromachined Bilayer Cantilevers," 27th Conf. Theo. Appl. Mechanics, Tainan, Taiwan
- [26] 莊介棠、侯帝光、陳榮順，2003，3D 電容式微型觸覺感測器之設計與模擬，中華民國第二十七屆全國力學會議，台灣，台南
- [27] Vincent Z.-M. Wang, Max T.-K. Hou and Rongshun Chen, 2003, "Simple Batch Assembly of Surface-Micromachined Elements Using External Electrostatic Field," Taiwan NEMS/MEMS conference, Taipei, Taiwan
- [28] Max T.-K. Hou and Rongshun Chen, 2001, "On The Initial Stress-Induced Bending in Bilayer Microcantilevers," 25th Conf. Theo. Appl. Mechanics, Taichung, Taiwan
- [29] 廖浩裕、陳榮順、侯帝光，2001，微虛擬氣味系統控制電路之設計與實體模擬，中國



## 5、專利

- [1] 李章銘，許怡仁，侯帝光，楊珮雯，2019，預測食道癌病患的治療反應、存活及復發之光學方法，中華民國發明專利，I653439，2019/3/11
- [2] 許怡仁，高嘉郎，賴政忠，張超閔，侯帝光，2009，一種延遲光線之系統與方法，中華民國發明專利，I315411，2009/10/1
- [3] I-J. Hsu, C.-Y. Kao, C.-C. Lai, C.-M. Chang, and T.-K. Hou, 2009, "System and method of the optical delay line," US Patent, No. 7,576,933, 2009/08/18
- [4] 侯帝光，2009，無塵設備結構，中華民國新型專利，M359056，2009/06/11
- [5] 侯帝光，周光中，2009，滑鼠之新型光學輸入裝置，中華民國新型專利，M354117，2009/04/1
- [6] 溫東成，林建華，侯帝光，2006，以雷射平面掃描機構作為投射光源之條碼掃描器，中華民國新型專利，M291161，2006/05/21

- 註：1.請詳列個人發表之著作，依期刊及會議論文、專書、作品、成就證明、技術報告、專利、發明及其他等順序分類填寫。
- 2.各類著作請依發表時間先後順序填寫，各項著作請依作者（按原出版之次序）、出版年、月份、題目、期刊名稱（專書出版社）及起迄頁數之順序填寫。
- 3.本表若不敷使用，請以 A4 紙張自行延伸。

### 三、學術獎勵及榮譽事蹟(含服務及貢獻)

授獎單位	內容	日期	文號
中國機械工程學會	112年度「服務貢獻獎」	112.12.1	中機(58)發字第112035號
國立聯合大學	108學年度「優良導師獎」	109.9.9	(109)聯大學輔獎字第1090218號
國科會	102年度補助大專校院獎勵特殊優秀人才	102.8.30	臺會綜二字第1020058188B號
國科會	101年度補助大專校院獎勵特殊優秀人才	101.7.30	臺會綜二字第1010050707號
國科會	100年度補助大專校院獎勵特殊優秀人才	100.8.5	臺會綜二字第1000057013A號
國立勤益科技大學 機械工程系	103學年度全國微型機器人競賽 創意設計最佳實做獎(本人指導)	104.5.23	
正修科技大學	2013全國智慧型機器人大賽 佳作(本人指導)	102.5.11	
國立勤益科技大學	103學年度全國微型機器人 研習會及競賽第二名(本人指導)	102.5.4	
國立勤益科技大學	103學年度全國微型機器人 研習會及競賽第三名(本人指導)	102.5.4	
國立勤益科技大學	101學年度台灣區機器人 運動競技大賽佳作(本人指導)	101.12.22	
中國工程師學會	98年度工程論文競賽 學生論文獎(本人指導)	98.6.26	

註：1.相關文件請附**影本**。

2.如為外國文件，請附中譯本並公證。

3.本表若不敷使用，請以 A4紙張自行延伸。

#### 四、治校理念與抱負(含妥善運用資源之規劃)

##### 壹、聯大的歷史軌跡與面臨的挑戰

歷任校長的帶領~民國58年，經濟部長李國鼎先生鑒於經濟發展需才孔急，邀集企業聯合集資創設聯合工專，於民國61年開學。此後，全校教職員工生在陳為忠、魏嘉鎮、戴正芳、金重勳、王俊秀、李隆盛、許銘熙、蔡東湖與李偉賢等歷任校長帶領下，協心戮力讓學校歷經改隸教育部、改制技術學院、改制大學與建設新校區等重要里程碑，發展成為近8,000師生之優質大學。

當下學校面臨的挑戰~時至今日，少子化讓台灣高教體系面臨重大挑戰，更讓經濟發展需才孔急的情況更甚以往。因應招生與育才的雙重挑戰，第七任校長於任內(113-117學年)須團結全校：共創願景、爭取資源與補充人力，以豐沛的競爭力確保學校持續成長與進步。

##### 貳、自我介紹：接地、務實、集眾人之智

一步一腳印，服務優先~帝光現年55歲，國立清華大學動機系博士，具四年業界與兩年半私校教師經歷。自民國95年8月起於本校機械系服務共17載有餘；學術專長是微機電系統與機電整合，藉由技術研發與研究著作，由助理教授、副教授升等為教授。感於受學校栽培與同仁幫助，自105年8月起兼任行政工作，矢志服務作為回饋。行政主管曾任副校長、校務研究室主任、學務長、軍訓室主任、課指組長與原資中心主任；學術主管曾任理工學院代理院長與機械工程系主任；此外，亦曾任校教評委員、司選小組委員、校長遴選委員、教師會代表、…等各種服務工作。因行政工作涉及眾人之事，除教學外，總以做好行政服務為第一優先。

行政服務實績~在蔡校長領導下：帝光走訪苗栗十八鄉鎮市，開始校級在地鏈結；引進儒耕慈善協會並經常性互動，協會至今對本校捐款超過千萬。在李校長領導下：帝光推行「產學共訓」，(1)建置機械系 CNC 技研中心(約6,000萬元)、(2)完成機械系智慧製造人才培育基地、(3)為機械系募款超過350萬元、(4)建立機械系進修部產學共訓合作機制(贊助公司每年捐助機械系約247萬元，至今741萬元)、(5)創建本校產學攜手專班、(6)完成本校最大型國內研討會 CSME 2022 (近千篇論文與報告之發表)之舉辦。機械系學生數從800餘人(三年前)，逆勢增加至目前之1,026人。另，直至繳交資料時，與帝光合作多年的信邦電子公司(2023年營收330億元，近年捐款淡大6,000萬元)，預訂於近日由董事長率團訪校，開始下一階段緊密合作。

立志做事~近八年，在前兩任校長任期中，帝光擔任行政工作，排除各式難題、完成各種建設性創舉，自評是一個「有實績、有方法、重溝通、務實、負責」的行者。本次校長遴選，爭取做事的機會，在113-117學年，與全校教職員工生共同努力，聯合校友與產官學研各界，化危機為轉機，發揚本校創校精神、復興本校創校價值，為本校邁向「聯大100」打下堅實的基礎。

### 叁、願景與具體作法

願景：「打造具競爭力的高級產業人才培育學府，做為產官學研各界於桃竹苗中大矽谷地區最佳戰略夥伴。」，具體做法：

#### 1、定位與策略

##### 1-1、確立定位

因應產業需求與資源誕生的學校，培養高級產業人才為使命的大學。

##### 1-2、策略

聯大第51~60年，配合政府政策，以「產學共訓」做為培育學生、發展學校、提升學術地位的主軸策略。

##### 1-3、產官學研整合

結交戰略夥伴與專家，擴大視野、提升格局、吸取 know-how，加強與各界目標、資源與工作的整合。特別是，學校發展必須與職業專家團隊合作。

#### 2、招生

##### 2-1、天時、地利、人和

「少子化」有利於本校與產業緊密攜手，此為天時；本校位於新竹、竹南、銅鑼、后里與台中五個科學園區之中心位置，此為地利；大眾對於國立大學的信賴，此為人和。

##### 2-2、成立招生辦公室負責行銷與招生

賦予聯大新意象，在本校利基上轉化和創新、提升品牌價值、引領學校進步。擬定年度招生規劃，全校動員進行陸戰(高中職鏈結/大博會/聯大特色營隊)與空戰(校網頁/專業小編團隊)。

##### 2-3、大師計畫

初期，各學院提出申請，禮聘大師進駐本校。擬定大師養成計畫(配合「教育部特殊優秀人才彈性薪資作業要點」進行培育)，儘速養成第一批大師。

##### 2-4、產學攜手穩固生額計畫

本校主動伸出雙手，一手牽起高中(竹苗中彰)、一手牽起產業(科學園區、苗栗在地產業、海線產業、北台中產業、…)，藉「產學共訓」模式，擔任關鍵樞紐，聯合產官學研與高中。複製機械系既有成功推動經驗，推動校級「產學共訓」行動。此模式亦可施行於碩博士班、外籍生的招生。

### 3、強化學生服務

#### 3-1、教學

推行「產學共訓 PSI」：P：學程、S：專題、I：實習，邀請產業界，藉 PSI 三種方式，與本校緊密攜手，設定培育目標(規格)，共同培育高級產業人才。

跨領域學習：在確保專業素養達成產業規格的前提下，鼓勵學生與其他專業領域的同學、師長與專家，在 PSI 架構下，進行跨領域學習。

國際交流：配合政府政策，加強招收外籍生。鼓勵師生參加學海相關計畫與本校姊妹校交換生計畫。鼓勵學生參加海外實習。選派老師，至姊妹校進行訪問教學或研究。

制訂多元延長服務方案：鼓勵教學卓越師長，經三級教評審定，敦請其在教學上繼續貢獻。

#### 3-2、提供良好環境

強化教室功能與美學、建設體育設施、提供完善社團活動空間、配合「聯美計畫」提升住宿環境、提升餐飲/便利商店服務、美化校園、廣設逗留空間。

#### 3-3、體育

教學：聘任專任體育教師。游泳池正常開放，游泳教學正常化。強化體育課程，聘用兼任教師開設具吸引力選修課程。

活動：活絡校內體育運動氛圍，強化校際運動競技實力。配合招生，選辦鄰近高中職之團體運動競賽與參訪活動。開辦教職員工運動樂活時段。設置聯大運動發展基金，倍增體育運動經費。

建設：積極爭取三合一計畫(體育館、游泳池與學生活動中心)。八甲校區新建網球場，二坪校區增設光電風雨球場，提報計畫爭取體育相關計畫經費補助，提報計畫爭取場館節能工程，合理開放場館，增加自籌收入，開辦運動訓練班。

球隊：與企業、縣府、中小學合作認養球隊，由招生辦公室追蹤報導。

#### 3-4、社團

協助資源、團體、人力媒合，提升學生及社團連結性、提升跨域合作。

經費支持：辦理活動、設備維護與更新、社團辦公室保養與維持。

教育訓練：輔導學生社團運作，定期舉辦社團營運所需之教育訓練。

聯美新社辦：配合「聯美計畫」進行社團辦公室再造。

## 4、追求學術卓越

### 4-1、教師協助

協助新進教師：從研究經費、鐘點數、TA、RA 與新師訓練進行協助。

行政協助：強化行政團隊功能與效率(詳9)，讓教師專注於本職工作；鼓勵職員同仁參與教師計畫、擔任兼任助理(三計畫一助理)。

彈性薪資：提撥1：1經費作為彈性薪資，延攬及留住國內外特殊優秀人才。

鼓勵：提撥1,000萬元/年，鼓勵教師學術攻頂、教學卓越、產學優異。

### 4-2、作業數位化

整合網頁：教師網頁連結教師資料庫，同步修改、格式統一，一鍵生成各式提報或申請計畫所需資料。

個人績效維護：友善教師資料維護介面。

教學協助：友善數位教學工具，大力推動教師使用數位化教學工具。

## 5、校園

### 5-1、智慧校園

數位化校園：(1)基礎工程：以資訊系統完善的學校為師，一統校園所有軟硬體、資料庫、網頁、…。藉統一管理，提升品質、降低成本。(2)網頁再造：委託專業公司打造國際水平網頁，以校網頁為樞紐，連接全世界。(3)數位新教室：配合數位化校園，逐步更新實體教室功能，方便線上/實體教室整合，創造全新使用者經驗。

線上課程：(1)線上教室：建置充足的頻寬，加強聯合數位學園的服務，協助教師善用 Teams。(2)教育訓練：設計教師學習歷程，提供完善教育訓練，協助教師愛用、善用數位工具，打造學生愛用的線上教室。

### 5-2、友善校園

便利交通：推動校園公車終點站，設置 Ubike 2.0站，設置 GoShare，設置電動滑板車，優化兩校園間交通運輸，優化與高鐵站間交通運輸，優化校園動線、設置八甲校區中央大道 PU 跑道。

餐飲色香味：規劃最佳校內飲食據點、動線，對知名餐飲招商，開放校外大眾用餐。配合第三學期、美麗校園，提升攤商經營意願與服務品質。

美麗校園：(1)藝文中心：提升硬體設備，定期舉辦展演，邀請國內外名家

大師，配合便利交通、美麗校園、優質餐飲，讓本校藝文中心成為全台藝文活動重要站點。(2)聯大美景亮點(聯美計畫重點)：1、六大學院好風光(大學)，2、鋪設八甲山坡步道(步道)，3、大學湖命名並聯美升級(看水)，4、無敵視野景點(看山)，5、八甲浪漫觀星點(觀星)，6、美麗花園校園(賞花)，7、二坪美麗夜景(夜景)，8、NUU leopard cat tour (文觀)，9、婚紗拍照好地點(打卡)，10、景觀餐廳(美食)。(3)美麗新教室：逐步打造美麗新教室，除功能外，注重設計與美學，並有效使用、租用。

歡迎多元文化：歡迎社會大眾利用聯大校園舉辦活動，聯大用開放的心，鼓勵師生投入。成立土地公廟管委會，為土地公廟穿新衣、辦活動，結合大學湖，形塑聯大亮點。促進性別平等。鼓勵多元族群文化展現。

強化溝通：定期與老師、職員、學生、校友、學系、行政團隊、在地各界、高中、姊妹校、產業溝通。

### 5-3、校區二合一

完成二合一規劃書：113學年度以開放、負責、傾聽的態度，組織專業團隊提出草案，經過與關係人深入討論，並舉辦公聽會、通過校務會議後定案。

二坪山校區再造：(1)聯大公企首部曲(產創大樓)，(2)D計畫(設計學院)，(3)M計畫(管理學院)，(4)聯美學舍(宿舍)，(5)國民運動中心(場館)，(6)教室。

八甲校區進化：(1)瞄準全大運推動體育建設(三合一計畫)與配套措施，(2)未來教學樓：與國際級建築師合作，打造傳世經典未來教學樓，成為聯大美麗景點之首，凝聚聯大人的心！(3)聯美學舍：以「聯美計畫」精神，打造可容納2000師生之聯美學舍。(4)乾坤挪移：依二合一規劃，將二坪山師生，搬遷至八甲。之後，二坪朝聯大公企中心發展。(5)聯大好鄰居：組織專家團隊，審慎評估「聯合大學特定區」的可行性，主動形塑聯大周邊環境，內含公園、住宅、大樓、商業區、中小學與醫院，讓大學特定區支持聯大，讓聯大支持苗栗與產業。

## 6、國際化

### 6-1、國際專班

配合政府政策，與產業合作國際產學 PSI，招滿國際生。

### 6-2、交換生與短期生

精選姊妹校，與產業合作，主動培育交換生。

### 6-3、校園、課程國際化

配合2030政府政策，校園全面朝全英文邁進；逐年提升 EMI 課程數量，目標：各學系可提供足夠 EMI 課程供外籍生完成學業。

## **7、大學社會責任**

### **7-1、USR**

本校師長基於專業，在教育學生前提下，帶領同學解決社區面臨的問題。

### **7-2、ESG**

積極扮演 ESG 中的學界角色，並將 ESG 精神內化於校園。

### **7-3、產官學研合作**

主動攜手、選定主題、互助合作、共同提升。

## **8、財務規劃**

### **8-1、經費爭取**

募款：成立募款助學辦公室，配合學校發展，細水長流，募集樂意奉獻給本校的資金。

校級計畫：籌組專家團隊，配合學校發展，爭取大型計畫，並積極執行，做出實績、達成實效，提高部會對本校的信賴。

院系計畫：院系主導、學校支持，努力爭取、積極執行、做出實績、達成實效。

教師計畫：助理協助，主動邀集教師爭取計畫，並給予行政與資源協助。

出租校園：在聯美計畫下，選擇租客，強強聯手，促進友善校園、多元校園。

推廣教育：因應在地、市場、USR、…等需求，利用學校做為平台，學校協助老師開課。適合的課程，得授予學分。

### **8-2、提升經費使用效率**

精簡核銷流程，數位化作業流程，提高服務品質。鼓勵職員同仁擔任計畫助理，協助教師。

## **9、高效行政團隊**

### **9-1、教育訓練**

定期舉辦有效的共識營、教育訓練，強化主管與同仁職能。

### **9-2、提升待遇**

初期鼓勵職員同仁擔任計畫助理，中期給予績效獎金，長期提升薪資基



數。

### 9-3、行政作業數位化

提升工作數位化比例，提升工作效率。

### 9-4、組織任務重新規劃

重新調整組織任務，以達最高成效率。

## 10、持續評估與改進

### 10-1、PDCA

藉由教師評鑑、KPI、IEET、系所評鑑、校務評鑑、THE (Times 世界大學排名)等方式針對教師、學系、學校進行評估。依照評估結果，徹底做出反應，並立即開始行動。PDCA 周而復始，持續進步。

### 10-2、當責制

推行當責，每件事都有人負責。配合代理人制度，杜絕業務漏接。

(具體做法細節，將在院系說明會與個別座談時向師長與關係人報告。)

註：1.請以中文撰寫為原則，必要時得以英文撰寫，以不超過三千字為原則，並請以電腦繕打。

2.本表若不敷使用，請以 A4 紙張自行延伸。

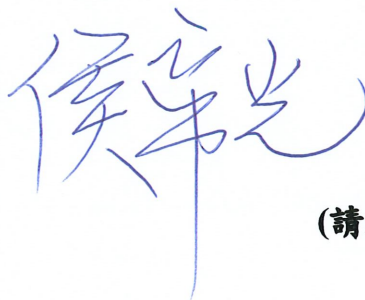
### 五、推薦方式(請擇一勾選)

- 本校專任教授、副教授、研究員、副研究員十人以上之連署推薦。
- 校外教授、副教授或研究員、副研究員十五人以上之連署推薦。
  - 本校校友二十人以上連署推薦一人。
  - 自我推薦。

## 六、相關承諾

- 一、本人已充分瞭解國立聯合大學校長遴選相關規定，同意並接受擔任校長候選人。
- 二、本人聲明未具教育人員任用條例第31條所定情事。
- 三、本人聲明未有曾經教育部、國家科學與技術委員會(含原科技部、行政院國家科學委員會)或服務機關學校判定違反學術倫理之情事。
- 四、本人承諾若獲聘為國立聯合大學校長，於擔任校長期間將處事公正並能超出政治、宗教、黨派及利益團體；如已兼任上述機關團體相關職務者，則於應聘校長前辭去兼職。
- 五、本人如經資格審查通過，所提供之個人資料表(除出生年月日、身分證字號、通訊資料等個人資料欄位外)，同意於治校理念說明會前公開閱覽，並同意作為其他於本次校長遴選作業之需。
- 六、本人聲明所填送之資料及學經歷資格證明文件均確實無誤；若有不實，本人願負一切責任。

候選人簽名：



(請親自簽名)

中 華 民 國 113 年 2 月 6 日

## 七、蒐集個人資料告知事項暨個人資料提供同意書

### 蒐集個人資料告知事項：

國立聯合大學(以下簡稱本校)為遵守個人資料保護法規定，在您提供個人資料予本校前，依法告知下列事項：

- 一、本校因辦理校長遴選事務之特定目的而獲取您下列個人資料類別：(一)辨識個人者：如姓名、職業、聯絡方式(包含但不限於電話號碼、E-MAIL、居住或工作地址)等、(二)政府資料中之辨識者：如國民身分證統一編號、護照號碼等、(三)個人描述：如年齡、性別、出生年月日等、(四)教育、考選、技術獲其他專業：如學歷、專業技術、特別執照等、(五)其他得以直接或間接識別您個人之資料，詳如「國立聯合大學第七任校長候選人資料表」、(六)其他辦理校長遴選所需資料。
  - 二、本校將依個人資料保護法及相關法令之規定下，蒐集、處理及利用您的個人資料。
  - 三、本校將於蒐集目的(即國立聯合大學校長遴選事務)之存續期間合理利用您的個人資料。
  - 四、除蒐集之目的涉及國際業務或活動外，本校僅於中華民國領域內利用您的個人資料。
  - 五、本校將於原蒐集之特定目的(即國立聯合大學校長遴選事務)之目的範圍內，合理利用您的個人資料。
  - 六、您可依個人資料保護法第3條規定，就您的個人資料向本校行使之下列權利：
    - (一)查詢或請求閱覽。
    - (二)請求製給複製本。
    - (三)請求補充或更正。
    - (四)請求停止蒐集、處理及利用。
    - (五)請求刪除。
- 您因行使上述權利而導致對您的權益產生減損時，本校不負相關賠償責任。
- 七、若您未提供正確之個人資料，本校將無法為您提供特定目的之相關業務。
  - 八、您瞭解此一同意書符合個人資料保護法及相關法規之要求，且同意本校留存此同意書，供日後取出查驗。

### 個人資料之同意提供：

- 一、本人已充分知悉貴校上述告知事項。
- 二、本人同意貴校蒐集、處理、利用本人之個人資料。

### 立同意書人：

(請親自簽名)

中華民國 113 年 2 月 6 日

